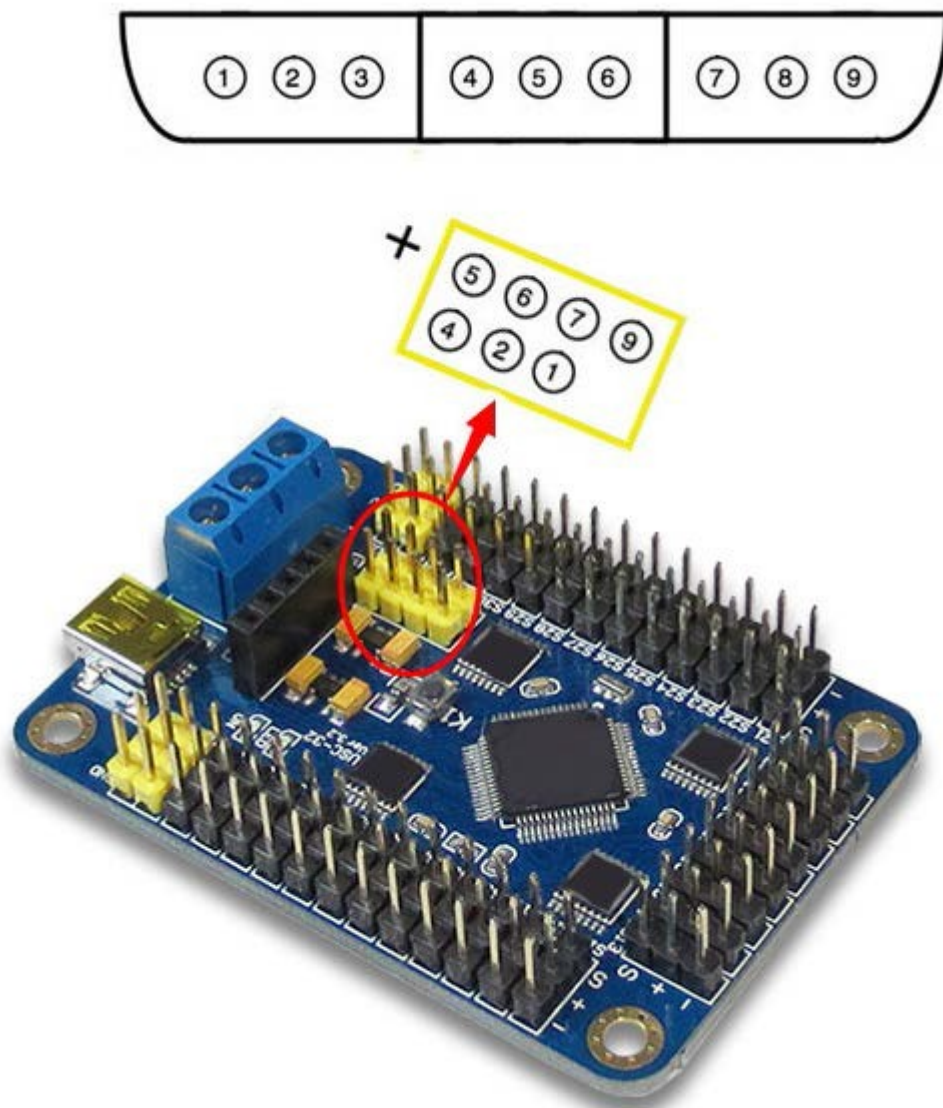# PS2 user manual—Chinese and English

将 PS2 手柄的接收器和舵机控制板 用 7 根杜邦线按照下图中的方式连接起来（注意顺序）

English: Use 7 DuPont lines/cable to connect PS2 receiver and servo control board together . Pls connect it as the following picture show . Do not connect it wrong .
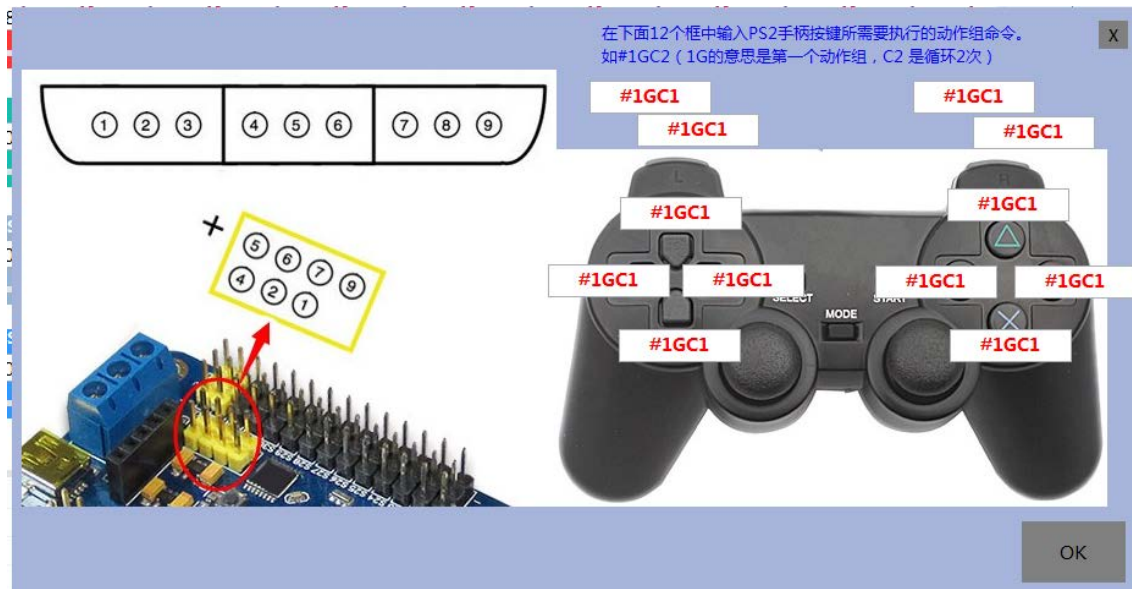
连接之后如果供电正常，手柄接收器上的 2 个灯都会常亮。

English:　After connecting,if the power supply is normal ,the PS2 receiver 's 2 indicate light will be lighting.

配置手柄

打开 RIOS_USC 电脑软件，进入设置。

English: Open RIOS_USC software , enter into to set up .

（下载：http://dl.torobot.com/down/rios_usc.exe）

然后在右侧 PS2 手柄按钮附近的输入框中输入按键需要执行的动作组命令。（格式：#1GC2，1G是第一个动作组，C2是循环执行一次）

English: Pls input the Action group number in the white blank (#1GC2，1G means first action group，C2 means execute two times)

设置完了，按下"OK"确定设置。 然后重启舵机控制板（给舵机控制板重新上电） 然后就可以用手柄的按键控制动作组了。

English: After finishing seting up , press "ok" . Then Restart the servo controller board.

1. 手柄接收器和控制板正常连接之后，如果供电正常，手柄接收器上面的指示灯会全亮，如果是闪烁状态，就需要检查手柄是否供电或者是否打开电源开关。

English: PS2 receiver and servo control board connect well , if power supply normal, the indicate bulb on PS2 receiver will be light up . If the indicate bulb flashing, pls check whether the PS2's power supply is ok or check whether the power switch is turn on.

2. 手柄具有睡眠功能，如果发现手柄上面的指示灯全灭，可能是进入睡眠，可以按下手柄中间的 START按钮恢复。

English: PS2 has sleeping function, if the indicate bulbs turned off, pls press "start" to make PS2 work again.